

GPU 云服务器 AI 优化 产品文档





【版权声明】

©2013-2024 腾讯云版权所有

本文档著作权归腾讯云单独所有,未经腾讯云事先书面许可,任何主体不得以任何形式复制、修改、抄袭、传播全部或部分本文档内容。

【商标声明】



及其它腾讯云服务相关的商标均为腾讯云计算(北京)有限责任公司及其关联公司所有。本文档涉及的第三方主体的商标,依法由权利人所有。

【服务声明】

本文档意在向客户介绍腾讯云全部或部分产品、服务的当时的整体概况,部分产品、服务的内容可能有所调整。您 所购买的腾讯云产品、服务的种类、服务标准等应由您与腾讯云之间的商业合同约定,除非双方另有约定,否则, 腾讯云对本文档内容不做任何明示或默示的承诺或保证。



文档目录

AI 优化 训练加速引擎 TACO Train 部署及实践



AI 优化 训练加速引擎 TACO Train 部署及实践

最近更新时间:2024-03-27 14:22:10

本文介绍如何在 GPU 云服务器实例上部署及使用 TACO-Training。

说明事项

目前 TACO-Training 仅支持 GPU 云服务器。 目前 TACO-Training 的三个加速组件已集成至同一个 Docker 镜像中, 拉取镜像地址如下:





ccr.ccs.tencentyun.com/qcloud/taco-training:cu112-cudnn81-py3-0.3.2

操作步骤

实例环境准备

1. 参考购买 NVIDIA GPU 实例创建至少两台实例。其中: 实例:推荐选择 计算型 GT4 实例 GT4.41XLARGE948 八卡机型。



镜像:请选择 CentOS 7.8或 Ubuntu 18.04及以上版本。并勾选"后台自动安装GPU驱动",使用自动安装功能安装 GPU 驱动。

CUDA 及 cuDNN 的自动安装非本次部署的必选项,您可根据实际情况选择。如下图所示:



系统盘:考虑到 Docker 镜像的大小以及训练中间状态文件的存储,推荐配置100G以上的系统盘。

2. 请对应实例的操作系统类型,参考以下文档安装 Docker。

操作系统	说明
CentOS	参考 Docker 官方文档 - 在 CentOS 中安装 Docker 进行安装。
Ubuntu	参考 Docker 官方文档 - 在 Ubuntu 中安装 Docker 进行安装。

3. 安装 nvidia-docker, 详情请参见 NVIDIA 官方文档 - 安装nvidia-docker。

使用 TTF

安装

1. 以 root 用户身份执行以下命令,通过 Docker 镜像的方式安装 TTF。





docker pull ccr.ccs.tencentyun.com/qcloud/taco-training:cu112-cudnn81-py3-0.3.2

2. 执行以下命令, 启动 Docker。





docker run -it --rm --gpus all --shm-size=32g --ulimit memlock=-1 --ulimit stack=67

3. 执行以下命令, 查看 TTF 版本。





pip show ttensorflow

模型适配

动态 embedding

TF 原生的静态 embedding 及 TTF 提供的动态 embedding 代码如下:

TF 原生的静态 embedding

TTF 提供的动态 embedding





```
deep_dynamic_variables = tf.get_variable(
    name="deep_dynamic_embeddings",
    initializer=tf.compat.v1.random_normal_initializer(0, 0.005),
    shape=[100000000, self.embedding_size])
deep_sparse_weights = tf.nn.embedding_lookup(
    params=deep_dynamic_variables,
    ids=ft_sparse_val,
    name="deep_sparse_weights")
deep_embedding = tf.gather(deep_sparse_weights, ft_sparse_idx)
deep_embedding = tf.reshape(
    deep_embedding,
```



shape=[self.batch_size, self.feature_num * self.embedding_size])



```
deep_dynamic_variables = tf.dynamic_embedding.get_variable(
    name="deep_dynamic_embeddings",
    initializer=tf.compat.v1.random_normal_initializer(0, 0.005),
    dim=self.embedding_size,
    devices=["/{}:0".format(FLAGS.device)],
    init_size=10000000)
deep_sparse_weights = tf.dynamic_embedding.embedding_lookup(
    params=deep_dynamic_variables,
    ids=ft_sparse_val,
```



```
name="deep_sparse_weights")
deep_embedding = tf.gather(deep_sparse_weights, ft_sparse_idx)
deep_embedding = tf.reshape(
    deep_embedding,
    shape=[self.batch_size, self.feature_num * self.embedding_size])
```

对比后可查看 TTF 主要对以下两部分内容进行了替换, 使用非常简单:

```
embedding 使用 tf.dynamic_embedding.get_variable , 详情请参见 tensorflow 动态 embedding 说明文
档。
```

lookup 使用 tf.dynamic_embedding.embedding_lookup , 详情请参见 tensorflow 动态 embedding 说明文 档。

详细的 API 使用说明文档请参见 tensorflow 动态 embedding。

混合精度

混合精度既可以通过代码对优化器进行重写,也可通过修改环境变量实现。如下所示: 代码修改的方式





opt = tf.train.experimental.enable_mixed_precision_graph_rewrite(opt)

环境变量的方式





export TF_ENABLE_AUTO_MIXED_PRECISION=1

TTF 混合精度在 imagenet 数据集上训练 resnet50 的 loss 变化曲线示例。如下图所示:





XLA

XLA 既可以通过代码进行配置,也可以通过环境变量设置。如下所示: 代码修改的方式





```
config = tf.ConfigProto()
config.graph_options.optimizer_options.global_jit_level = tf.OptimizerOptions.ON_1
sess = tf.Session(config=config)
```

环境变量的方式





TF_XLA_FLAGS=--tf_xla_auto_jit=1

Demo

在运行 **Demo** 前: 1. 执行以下命令,进入 **demo** 目录。





cd /opt/dynamic-embedding-demo

2. 执行以下命令, 下载数据集。





bash download_dataset.sh

您可根据以下 Demo, 快速了解并使用 TTF。

benchmark

此 Demo 用来对比测试动态 embedding 和原生静态 embedding 的性能:





#进入benchmark目录 cd benchmark #按照默认配置运行 python train.py

#每次修改batch size, 需要将本地数据集缓存文件删掉 rm -f .index .data-00000-of-00001 python train.py --batch_size=16384

#分别使用静态embedding和动态embedding进行DeepFM模型训练 python train.py --batch_size=16384 --is_dynamic=False



python train.py --batch_size=16384 --is_dynamic=True

#调整Deep部分的fc层数 python train.py --batch_size=16384 --dnn_layer_num=12

ps

此 Demo 用来展示如何在 ps 模式下使用动态 embedding:



cd ps && bash start.sh

Estimator

此 Demo 用来展示如何在 Estimator 模式下使用动态 embedding:



cd estimator && bash start.sh

使用 LightCC

安装

1. 以 root 用户身份执行以下命令,通过 Docker 镜像的方式安装 LightCC。





docker pull ccr.ccs.tencentyun.com/qcloud/taco-training:cu112-cudnn81-py3-0.3.2

2. 执行以下命令, 启动 Docker。





docker run --network host -it --rm --gpus all --privileged --shm-size=32g --ulimit

3. 执行以下命令,查看 LightCC 版本。





pip show light-horovod

注意:

当使用内核协议栈进行 NCCL 网络通信,或未配置好 HARP 协议栈的运行环境时,需要将镜像内部的 /usr/lib/x86_64-linux-gnu/libnccl-net.so 文件移动到系统 lib 库目录之外(例如 /root 目录 下)。该 lib 库中在 init 时会检查特定目录下的 HARP 配置文件是否存在,如果不存在程序会报错。

环境变量配置

下表为 LightCC 相关环境变量说明,请按需进行配置。



环境变量	默认值	说明
LIGHT_2D_ALLREDUCE	0	是否使用 2D-Allreduce 算法
LIGHT_INTRA_SIZE	8	2D-Allreduce 组内 GPU 数
LIGHT_HIERARCHICAL_THRESHOLD	1073741824	2D-Allreduce 的阈值,单位是字节,小于等于该 阈值的数据才使用 2D-Allreduce
LIGHT_TOPK_ALLREDUCE	0	是否使用 TOPK 压缩通信
LIGHT_TOPK_RATIO	0.01	使用 TOPK 压缩的比例
LIGHT_TOPK_THRESHOLD	1048576	TOPK 压缩的阈值,单位是字节,大于等于该阈 值的数据才使用topk压缩通信
LIGHT_TOPK_FP16	0	压缩通信的 value 是否转为 FP16

Demo

1. 创建两台 GPU 实例后,依次按照上述步骤安装 LightCC 并配置环境变量。

2. 在容器中依次执行以下命令,对两台实例进行 SSH 免密处理。





#允许root使用ssh服务, 并启动服务 (默认端口:22) sed -i 's/#PermitRootLogin prohibit-password/PermitRootLogin yes/' /etc/ssh/sshd_co service ssh start && netstat -tulpn





#修改容器内ssh默认端口为2222, 防止与host冲突 sed -i 's/#Port 22/Port 2222/' /etc/ssh/sshd_config service ssh restart && netstat -tulpn





#设置root passwd passwd root





#产生ssh key ssh-keygen





#配置ssh使其默认使用2222端口
#创建 ~/.ssh/config, 并添加以下内容, 保存退出
#注意:这里使用的ip是两台机器`ifconfig eth0`显示的ip
Host gpu1
 hostname 10.0.2.8
 port 2222
Host gpu2
 hostname 10.0.2.9
 port 2222





#两台机器互相免密,同时本机对自己做免密 ssh-copy-id gpu1 ssh-copy-id gpu2





#测试是否建立成功免密 ssh gpu1 ssh gpu2

3. 执行以下命令,下载 Horovod 的 benchmark 测试脚本。





wget https://raw.githubusercontent.com/horovod/horovod/master/examples/tensorflow/t

4. 执行以下命令,开始 ResNet50的多机训练 benchmark。





/usr/local/openmpi/bin/mpirun -np 16 -H gpu1:8,gpu2:8 --allow-run-as-root -bind-to

此处命令参数针对八卡机型,如果有其他配置则需修改 -np 和 -H 参数。其他主要参数说明如下:

NCCL_ALGO=RING :选择 NCCL 中的通信算法为 ring 算法。

NCCL_DEBUG=INFO :开启 NCCL 中的 debug 输出。

-mca btl_tcp_if_include eth0 :选择 eth0 设备作为 MPI 多机通信的网络设备。在有多个网卡时需要特殊 指定,有些网卡无法通信,不指定 MPI 选到无法通信的网卡会产生报错。

两台 GT4.41XLARGE948 实例下 LightCC 多机训练 benchmark 的吞吐率参考数据,如下表所示:

机型:CVM GT4.41XLARGE948(A100*8 + 50G VPC)



GPU 驱动:460.27.04

容器:ccr.ccs.tencentyun.com/qcloud/taco-training:cu112-cudnn81-py3-0.3.2

potwork	ResNet50 Throughput(images/sec)				
network	horovod 0.21.3	lightcc 3.0.0			
NCCL + HRAP	8970.7	10229.9			
NCCL + kernel socket	5421.9	7183.5			

使用 HARP

实例环境准备

1. 以 root 用户身份执行以下命令,修改内核的 cmdline,配置50G大页内存。





sed -i '/GRUB_CMDLINE_LINUX/ s/"\$/ default_hugepagesz=1GB hugepagesz=1GB hugepages=

注意:

针对八卡机器可配置 hugepages=50,其他机型建议按照 hugepages=(卡数 × 5+10)进行配置。 2.结合实际使用的操作系统版本,执行以下命令,使配置生效并重启实例。

Ubuntu

CentOS 或 TencentOS





sudo update-grub2 && sudo reboot





sudo grub2-mkconfig -o /boot/grub2/grub.cfg && sudo reboot

3. 绑定弹性网卡,弹性网卡数量为 GPU 卡数量。具体步骤如下:
3.1 登录 云服务器控制台,选择实例所在行右侧的更多 > IP/网卡 > 绑定弹性网卡。
3.2 在弹出的"绑定弹性网卡"窗口中,按需选择绑定已创建的网卡,或新建弹性网卡并绑定。
3.3 单击确定即可完成绑定。

4. 执行以下命令,初始化配置信息。





curl -s -L http://mirrors.tencent.com/install/GPU/taco/harp_setup.sh | bash

若输入结果包含 "Set up HARP successfully",并且 /usr/local/tfabric/tools/config 目录下已生成配置 文件 ztcp*.conf ,则表示配置成功。

安装

1. 以 root 用户身份执行以下命令,通过 Docker 镜像的方式安装 HARP。





docker pull ccr.ccs.tencentyun.com/qcloud/taco-training:cu112-cudnn81-py3-0.3.2

2. 执行以下命令, 启动 Docker。





docker run -it --rm --gpus all --privileged --net=host -v /sys:/sys -v /dev/hugepag

Demo

- 1. 创建两台 GPU 实例后,依次按照上述步骤配置实例环境并安装 HARP。
- 2. 在 Docker 中依次执行以下命令,对两台实例进行 SSH 免密处理。





#允许root使用ssh服务, 并启动服务 (默认端口:22) sed -i 's/#PermitRootLogin prohibit-password/PermitRootLogin yes/' /etc/ssh/sshd_co service ssh start && netstat -tulpn





#修改容器内ssh默认端口为2222, 防止与host冲突 sed -i 's/#Port 22/Port 2222/' /etc/ssh/sshd_config service ssh restart && netstat -tulpn





#设置root passwd passwd root





#产生ssh key ssh-keygen





#配置ssh使其默认使用2222端口
#创建 ~/.ssh/config, 并添加以下内容, 保存退出
#注意:这里使用的ip是两台机器`ifconfig eth0`显示的ip
Host gpu1
 hostname 10.0.2.8
 port 2222
Host gpu2
 hostname 10.0.2.9
 port 2222





#两台机器互相免密,同时本机对自己做免密 ssh-copy-id gpu1 ssh-copy-id gpu2





#测试是否建立成功免密 ssh gpu1 ssh gpu2

3. 执行以下命令, 下载 Horovod 的 benchmark 脚本。





wget https://raw.githubusercontent.com/horovod/horovod/master/examples/tensorflow/t

4. 执行以下命令,开始 ResNet50 的多机训练 benchmark。





/usr/local/openmpi/bin/mpirun -np 16 -H gpu1:8,gpu2:8 --allow-run-as-root -bind-to

此处命令参数针对八卡机型,如果有其他配置则需修改 -np 和 -H 参数。其中主要参数说明如下:

NCCL_ALGO=RING :选择 NCCL 中的通信算法为 ring 算法。

NCCL_DEBUG=INFO : 开启 NCCL 中的 debug 输出。开启后, HARP 将产生如下图所示的输出:



[0]	NCCL	INF0	Channel	00	:	1[b010]	->	0[b010]	[send]	via	NET/Tencent
[0]	NCCL	INFO	Channel	01	:	1[b010]	->	0[b010]	[send]	via	NET/Tencent

-mca btl_tcp_if_include eth0 :选择 eth0 设备作为 MPI 多机通信的网络设备,在有多个网卡时需要特殊 指定。有些网卡无法通信,不指定 MPI 选到无法通信的网卡会产生报错。 NCCL 初始化完成后,可查看如下图所示的网络输出:

[0] NCCL INFO Using network Tencent_zTCP

5. HARP 通过 Plugin 的方式集成到 NCCL 中,无需用户做任何配置,自动启用。如需关闭 HARP,请在容器中执行 如下命令:





mv /usr/lib/x86_64-linux-gnu/libnccl-net.so /usr/lib/x86_64-linux-gnu/libnccl-net.s